

Borrado de programación io



Verificar que los motores se mueven de forma continua

Auto-scan externo

(Sólo con emisores 2 w)

Busar
(Auto-scan externo)



Elegir motor

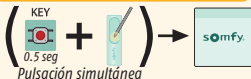


Validar
Hasta led fijo



Esperar hasta clack-clack ...clack-clack (4º clack)

Reset mando bidireccional (2w)



Pulsación breve (0.5 seg) **Legenda**

Pulsación mantenida (3 seg)

Pulsación hasta ver led verde fijo

Reset captores y Sensor Box



Secuencia de programación io

Conectar	
Busar (Auto-scan externo)	
Elegir motor	
Validar Hasta led fijo	
emisores 1 w	
Identificar <i>Comprobar giro</i>	
Cambiar giro	
Desde el punto alto	
Desde orientación (lama horizontal)	
Desde el punto bajo	
Memorizar	
Cerrar Programación	

Copiar emisor 2w

⚠ Copiar Key

Emisor programado



2 seg

Nuevo emisor



0.5 seg

⚠ Copiar Programación

Abrir Prog.
Emisor programado



Elegir motor



Validar



Abrir Prog.
Nuevo emisor



0.5 seg

Auto-scan interno

Abrir Programación
3 seg. (clack-clack)



Elegir motor



Validar



Cambiar finales de carrera

Tener la persiana o toldo en el final de carrera



Abrir
clack-clack

Modificar final carrera



Fijar
clack-clack

Final de carrera nuevo

Cambiar sentido de giro (sólo Oximo)

Tener la persiana o toldo en mitad de carrera



Abrir
clack-clack

Fijar
clack-clack

Final de carrera nuevo

- Legenda**
- Pulsación breve (0.5 seg)
 - Pulsación mantenida (3 seg)
 - Pulsación hasta ver led verde fijo

Easy Sun

Copiar captor de Sol



Conectar



2 seg



0.5 seg

Regulación del Sol



7 seg

Regulación para todos los productos



Ajustar Sol



7 seg

Crear Grupos



2 seg



0.5 seg

Seleccionado



0.5 seg

No seleccionado

Salir



7 seg

FeedBack Easy Sun



Viento



Batería baja



Motor en térmico



Obstáculo



Mando local Auto / Manu



Radio